電子情報工学入門用 ソフトウェア インストール説明資料

工学部 電子情報工学科 2023年12月22日



「Cygwin」のインストール(1)

Cygwinのサイトからインストーラをダウンロードすることができる

https://cygwin.com/

64-bit版Cygwinのインストーラ(setup-x86 64.exe)を使用

Installing Cygwin

Install Cygwin by running <u>setup-x86 64.exe</u>

Use the setup program to perform a <u>fresh instal</u> to <u>update</u> an existing installation.

Keep in mind that individual packages in the distribution are updated separately from

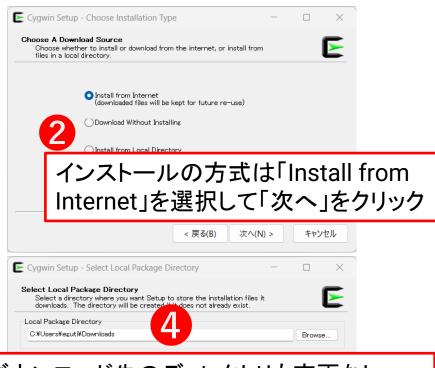




「Cygwin」のインストール②

Cygwinのインストーラ(setup-x86_64.exe)を起動





ダウンロード先のディレクトリも変更なし (c:¥User¥<<mark>eguti</mark>>¥Downloads) ※<eguti>の箇所の情報は各自で異なる







「Cygwin」のインストール③



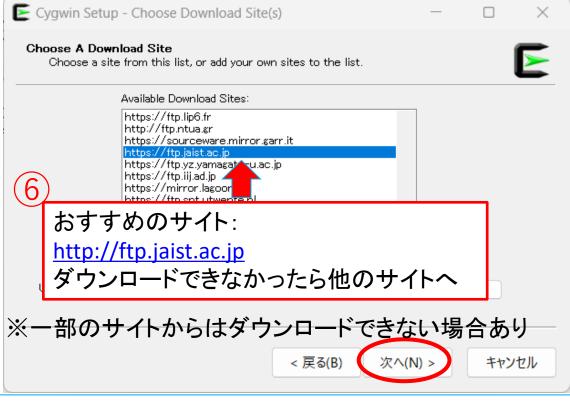
< 戻る(B)

次へ(N) >

キャンセル

任意のサイトを選択しても 構いませんが、.jp のサイト を推奨

パッケージをダウンロードするサイトを選択





「Cygwin」パッケージのインストール

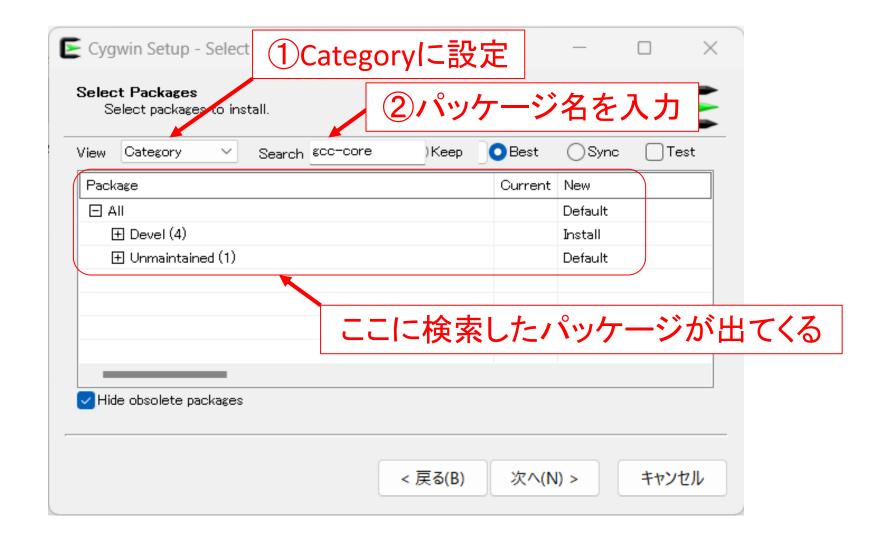
IV. インストールするパッケージの選択

本プラットフォームを使うために、下記のパッケージをインストールする必要がある

- gcc-core(バージョン4.9.0-1以降)
- make(バージョン(4.0-2)以降)
- diffutils(バージョン(3.3-2)以降)
- perl(バージョン(5.22.1)以降)

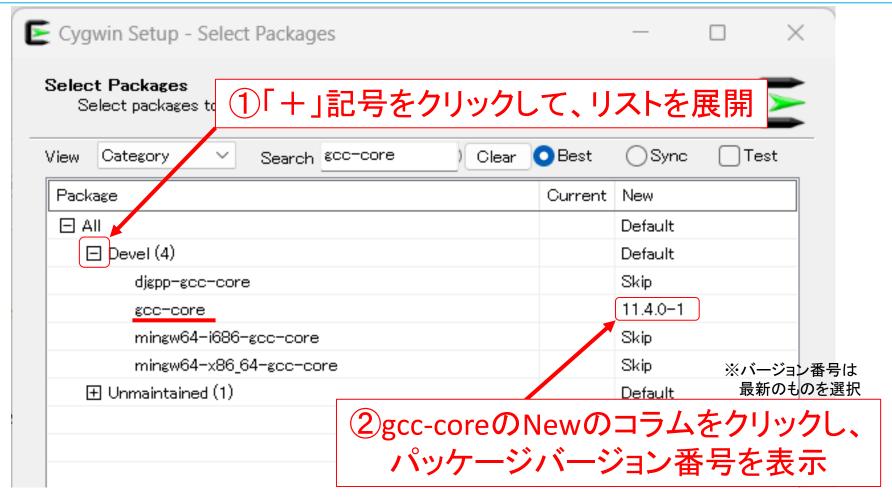
※バーションは最新のものが望ましい

■「gcc-core」のインストール①





「gcc-core」のインストール②



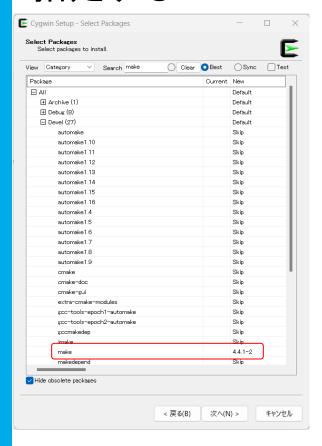
バージョン番号を表示させたら、「次へ」ボタンを押さずに、 他の必要なパッケージを選択してください。

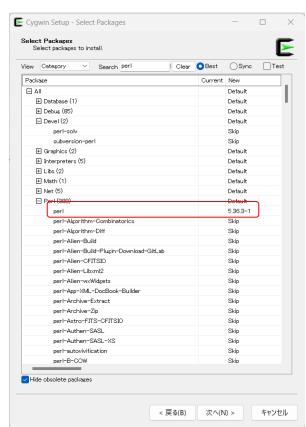


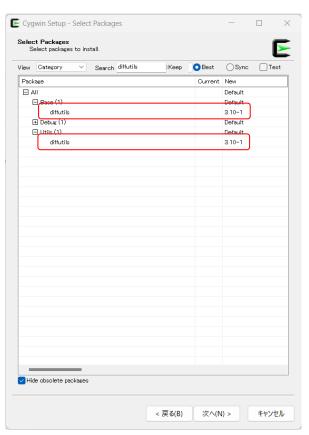


「make」「perl」「diffutils」のインストール

「make」「perl」「diffutils」も同様に検索し、バージョン番号を指定する





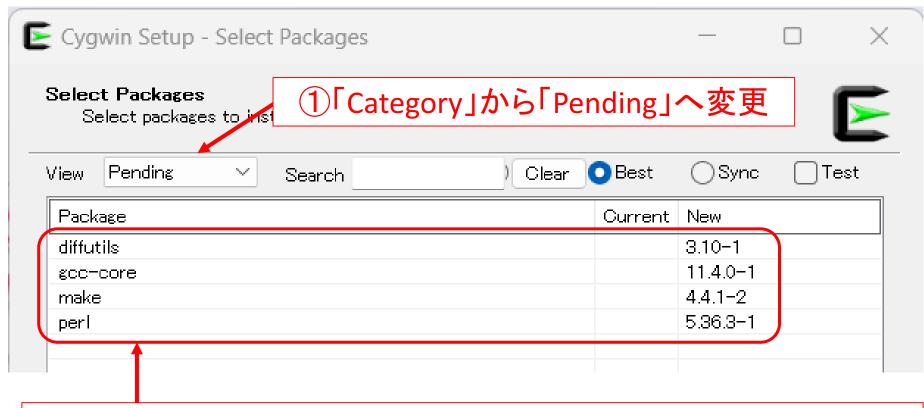


バージョン番号を表示させたら、「次へ」ボタンを押さずに、

他の必要なパッケージを選択してください。



■ インストールパッケージの確認

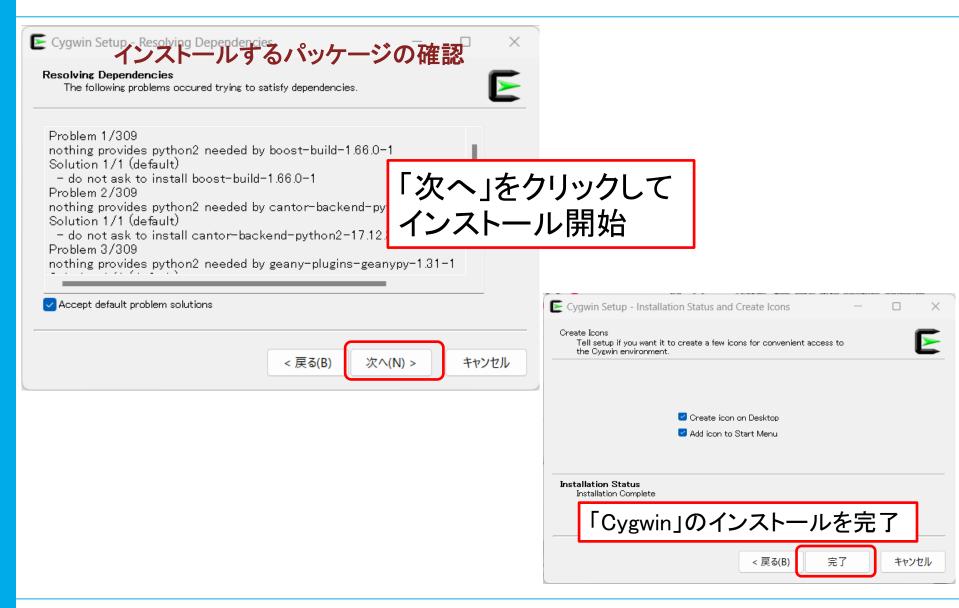


②上記のように、Package に「diffutils」「gcc-core」「make」「perl」があることを確認したのち、「次へ」ボタンを押す。





「Cygwin」パッケージのインストール完了







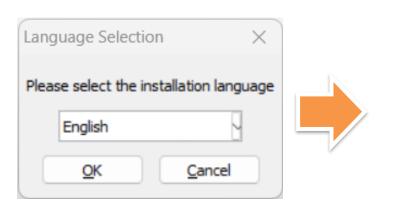
【GCC ARMのインストーラをダウンロード

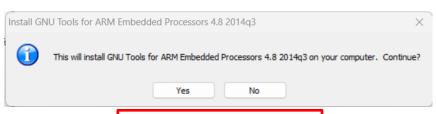
GCC ARM (GNU Tools for ARM Embedded Processors)

- •GCC ARMのサイトからインストーラをダウンロードすることができます
- •Windows用インストーラをダウンロードしてください
- ・動作確認済バージョン:

gcc-arm-none-eabi-4_8-2014q3-20140805-win32.exe

•GCC ARMのインストーラを起動します





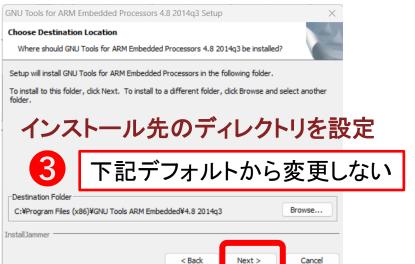
「Yes」をクリック

「English」を選択してOKをクリック



GCC ARMのインストール①

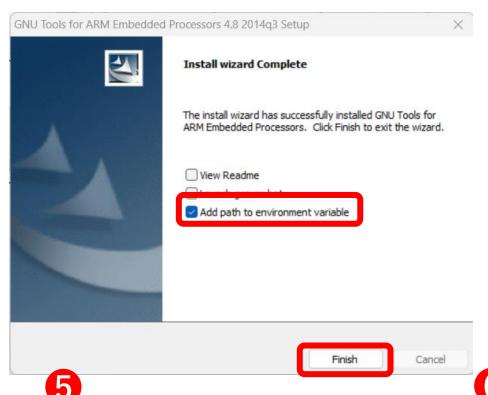








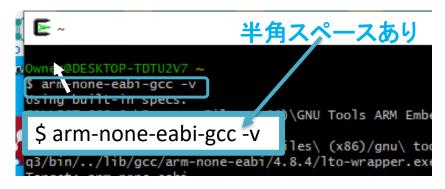
GCC ARMのインストール②



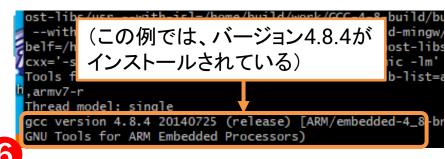
上記の画面が表示されたら、インス

トールは完了

必ず「Add path to environment variable」だけ選択して「Finish」をクリック



~途中のコードは省略します~



念のため、インストールできていることを確認しましょう。Cygwin を起動して青い四角中の内容を入力し、インストールしたコンパイラのバージョンが一番下に(オレンジ色の内容が)表示されればOK。



「U-Boot の mkimage」のインストール①

「U-Bootのmkimage」をインストールする際に、下記のサイトにアクセス。

[https://www.mediawiki.compulab.com/w/index.php?title=U-

Boot:_Images]

クリック



Creating U-Boot images

U-Boot images should be created with *mkimage* utility that shipped as a part of supplementary tool with U-Boot sources. You can download the binaries of the mkimage utility here (mkimage.tar.gz). The archive contains both Windows and Linux executables.

サイトにアクセスした後、上の画像のように赤線の部分をクリックしてmkimage.tar.gzという圧縮ファイルをダウンロード。

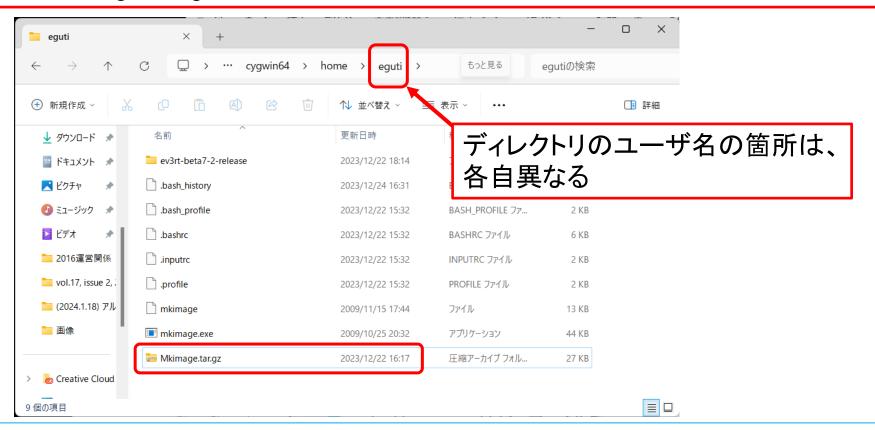




「U-Boot の mkimage」のインストール②

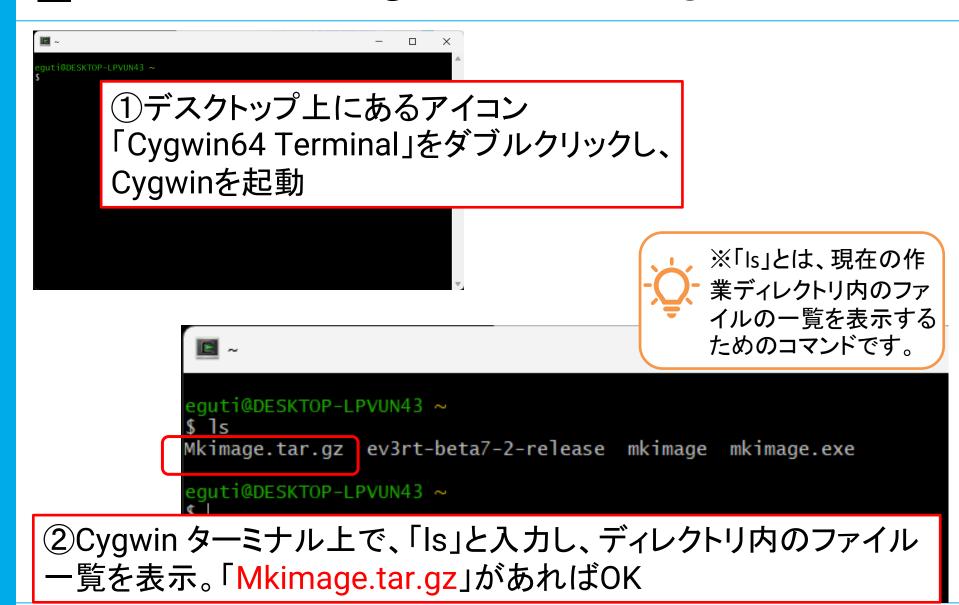
①Windows上で、ダウンロードした「Mkimage.tar.gz」のあるディレクトリに移動。 (通常、Windowsの「ダウンロード」フォルダにダウンロードされている)

②Windows上で、「c:\footnotes to the companies of the compan





「U-Boot の mkimage」のインストール③





※「Mkimage.tar.gz.gz」とファイル名がなっている場合には、以下のコマンドを実行し、「Mkimage.tar.gz」に展開。
(Chrome でダウンロードした場合には、無用)

\$ mv Mkimage.tar.gz Mkimage.tar.gz.gz \$ gzip -d Mkimage.tar.gz.gz

Owner@DESKTOP-TDTU2V7 /cygdrive/c/Users/Owner/Downloads \$ mv Mkimage.tar.gz Mkimage.tar.gz.gz

Owner@DESKTOP-TDTU2V7 /cygdrive/c/Users/Owner/Downloads \$ gzip -d Mkimage.tar.gz.gz

注意:ファイル名が「Mkimage.tar.gz」となっている場合には、この頁の操作は無用!次項④へ

「U-Boot の mkimage」のインストール④

下記のコマンドで「Mkimage.tar.gz」を解凍して、「/usr/local/bin」にコピー

\$ tar xvf Mkimage.tar.gz
\$ cp mkimage.exe /usr/local/bin

Owner@DESKTOP-TDTU2V7 /cygdrive/c/Users/Owner/Downloads \$ tar xvf Mkimage.tar.gz mkimage mkimage.exe

Owner@DESKTOP-TDTU2V7 /cygdrive/c/Users/Owner/Downloads

\$ cp mkimage.exe /usr/local/bin

「mkimage.exe」というファイルを、「/usr/local/bin」というパスにあるディレクトリにコピー

※「tar xvf」とは、ファイルを展開するためのコマンドです。

※「cp」とは、ファイルをコピーするためのコマンドです。

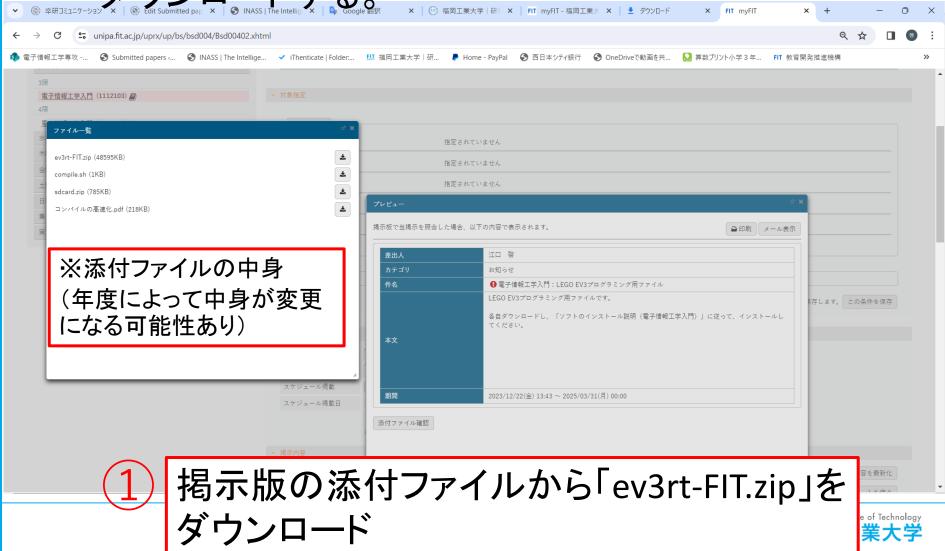
注意: 黄色の文字のディレクトリ名は、各自異なる

これで、U-Bootのmkimageのインストールが完了



■ TOPPERS/EV3RTの入手

①MyFITの「電子情報工学入門」の掲示板から、 ダウンロードする。



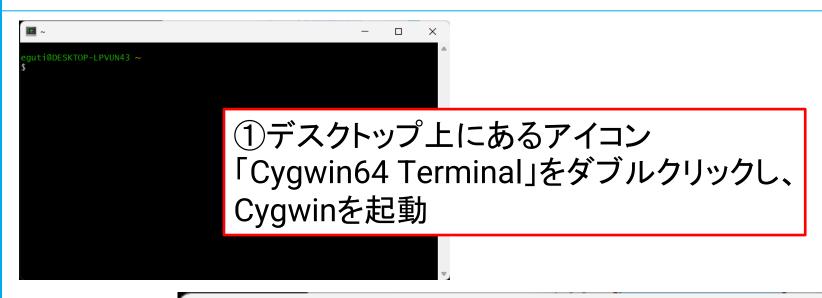
▮ 開発プラットフォーム EV3RT のパッケージ解凍

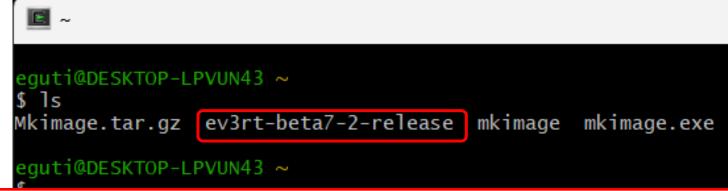
①ファイル「ev3rt-FIT.zip」を右クリックし、"すべて展開"を選択することでファイルを展開する。



②Windows上で、展開した「ev3rt-FIT」内の「ev3rt-beta7-2-release」フォルダを、「c:\cygwin64\context\nome\context\eta)の ユーザ名>」へ移動

■ ファイルの確認





②Cygwin ターミナル上で、「ls」と入力し、ディレクトリ内のファイルー覧を表示。

「ev3rt-beta7-2-release」のフォルダ(ディレクトリ)があればOK



| 最後に:インストール成否の確認

①Cygwin64 ターミナル上で、以下のコマンドを入力し、ディレクトリを変更する

\$ cd ~/ev3rt-beta7-2-release/hrp2/sdk/workspace/

```
eguti@DESKTOP-LPVUN43 ~

$ cd ~/ev3rt-beta7-2-release/hrp2/sdk/workspace/
```



※「cd」とは、現在の作業ディレクトリを変更するためのコマンドです。

②上記コマンド入力後、次のコマンドを入力し、コンパイルを実行

```
$ make app=template
```

```
CC ../common/ev3api/src/ev3api_motor
CC ../common/ev3api/src/ev3api_newli
CC ../common/ev3api/src/ev3api_senso
LD app 「LD app」と表示されればOK
make[1]: Leaving directory '/home/eguti/ev3rt-beta7-2-release/hrp2/sdk/OBJ'
```

以上でソフトウェアインストールの完了です。

第1回目の授業開始までに、 必ずインストールを完了して下さい。 (授業に参加できません) なお、パソコンの用語が分からない学生は、 事前にパソコンの扱いに慣れておくこと!

